

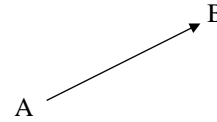
Vecteurs du plan

I) Définition et propriétés

1°) Définition

A et B sont deux points distincts du plan. Le vecteur \overrightarrow{AB} a pour :

- **DIRECTION**, la direction de la droite (AB)
- **SENS**, le sens de A vers B
- **NORME**, la longueur AB



Remarque : Si A et B sont confondus $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{AA} = \overrightarrow{0}$, le vecteur NUL

Le point A est l'**origine** du vecteur et le point B l'**extrémité**.

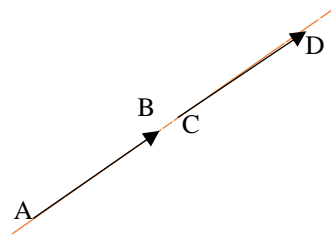
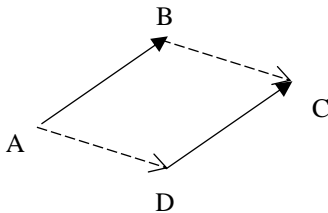
2°) Propriété d'égalité

ABCD est un parallélogramme ssi $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{DC}$ OU $\overrightarrow{AC} = \overrightarrow{BD}$



Cas général : C n'appartient pas à (AB).

Cas particulier : C appartient à (AB)



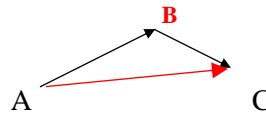
De plus

$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$ si et seulement si ces vecteurs ont même direction, même sens et même norme

II) Opérations sur les vecteurs

1°) Sommes de vecteurs

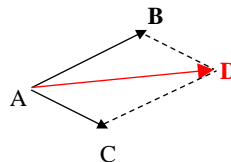
- **Addition : la relation de Chasles**



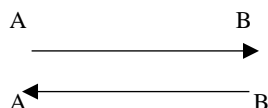
$$\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC}$$

- **Règle du parallélogramme**

♥ A, B et C sont trois points. $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AD}$ ssi ABDC est un parallélogramme.



- $\overrightarrow{BA} = -\overrightarrow{AB}$ les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{BA} sont OPPOSES (même direction, même norme, mais de sens contraire)



2°) Multiplication d'un vecteur par un réel

Règles de calcul

Pour tous réels k, k' et tous vecteurs \vec{u} et \vec{v}

REGLE 1 : $k(\vec{u} + \vec{v}) = k\vec{u} + k\vec{v}$

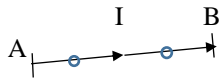
REGLE 2 : $k(k'\vec{u}) = (kk')\vec{u}$

REGLE 3 : $(k + k')\vec{u} = k\vec{u} + k'\vec{u}$

REGLE 4 : $k\vec{u} = \vec{0}$ équivaut à $k = 0$ ou $\vec{u} = \vec{0}$



3°) Caractérisation du milieu

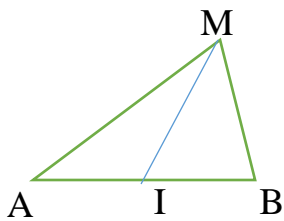


I est le milieu de $[AB]$ ssi $\vec{AI} = \vec{IB}$ ou $\vec{IA} + \vec{IB} = \vec{0}$



Exercice : A l'aide de la relation de Chasles montrer que pour tout point M du plan

$$\vec{MA} + \vec{MB} = 2\vec{MI} \quad \text{sachant que I est le milieu de } [AB]$$



$$\vec{MA} + \vec{MB} = \vec{MI} + \vec{IA} + \vec{MI} + \vec{IB} = 2\vec{MI} + \vec{IA} + \vec{IB} = 2\vec{MI}$$

Grâce à la relation de Chasles on introduit le point I

4°) Caractérisation du centre de gravité d'un triangle

Soit ABC un triangle quelconque. A', B' et C' sont les milieux respectifs des côtés $[BC]$, $[AC]$ et $[AB]$.

G est le centre de gravité du triangle ABC (c'est-à-dire le point d'intersection des médianes) ssi

$$\vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC} = \vec{0}$$

Exercice : 1°) A l'aide de la relation de Chasles montrer que pour tout point M du plan

$$\vec{MA} + \vec{MB} + \vec{MC} = 3\vec{MG}$$

$$2^\circ) \vec{AG} = \frac{2}{3}\vec{AA'}$$

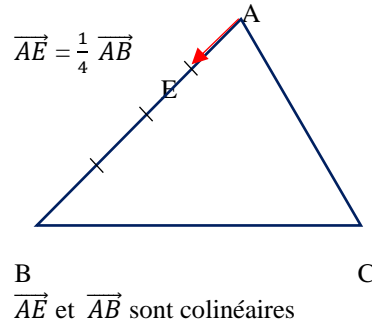
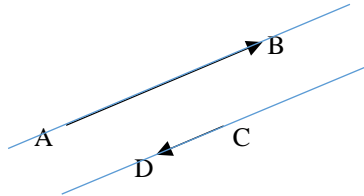
On montre de même que $\vec{BG} = \frac{2}{3}\vec{BB'}$ et $\vec{CG} = \frac{2}{3}\vec{CC'}$

5°) Colinéarité de deux vecteurs et conséquences importantes

Définition

On dit que deux vecteurs non nuls \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} sont **COLINEAIRES** s'ils ont **LA MEME DIRECTION** c'est-à-dire si $(AB) // (CD)$.

Ces deux vecteurs sont colinéaires



Théorème

Etant donnés deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} NON NULS .

\vec{u} et \vec{v} sont **COLINEAIRES** ssi il existe un réel k non nul tel que $\vec{u} = k\vec{v}$

CONSEQUENCES

1- Parallélisme

Propriété

$(AB) // (CD)$ SSI il existe un nombre k non nul tel que $\overrightarrow{AB} = k \overrightarrow{CD}$ c'est-à-dire \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} colinéaires

2- Alignement

Propriété

Les points **A, B et C** sont alignés SSI il existe un nombre k non nul tel que $\overrightarrow{AB} = k \overrightarrow{AC}$ c'est-à-dire \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} colinéaires

III) Vecteurs dans un repère

1°) Coordonnées et norme d'un vecteur

Remarque : On notera désormais le repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$ au lieu de $(O; I, J)$

Définition

Dans le repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$

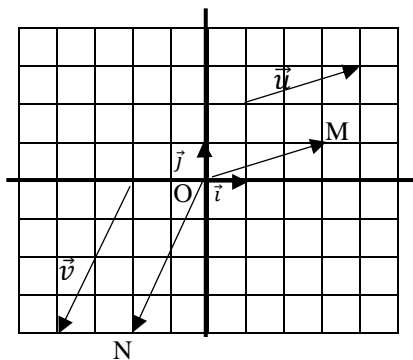
Soit \vec{u} un vecteur et M le point de coordonnées $(x; y)$ qui est l'unique point du plan tel que $\overrightarrow{OM} = \vec{u}$

On dit alors que le vecteur \vec{u} a pour coordonnées $(x; y)$ et on note $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ ou $\vec{u}(x; y)$.

La norme du vecteur \vec{u} est la longueur du vecteur \vec{u} et on note $\|\vec{u}\|$

Dans un repère orthonormé on a $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$

Exemple :



Dans le repère ci-contre M(3; 1) et N(-2; -4)

$$\overrightarrow{OM} = \vec{u} \quad \text{donc } \vec{u} (3; 1) \text{ ou } \vec{u} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{ON} = \vec{v} \quad \text{donc } \vec{v} (-2; -4) \text{ ou } \vec{v} \begin{pmatrix} -2 \\ -4 \end{pmatrix}$$

Propriété 1

Soit $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$. $\vec{u} = \vec{v}$ équivaut à $\begin{cases} x = x' \\ y = y' \end{cases}$

Deux vecteurs sont égaux ssi leurs coordonnées sont égales.

Propriété 2

Si $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$ alors $\vec{u} + \vec{v} (x + x'; y + y')$
 $k\vec{u} (kx; ky)$



2°) Coordonnées et norme du vecteur \overrightarrow{AB}

Propriété

Dans un repère si $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$ sont deux points alors on a $\overrightarrow{AB}(x_B - x_A; y_B - y_A)$

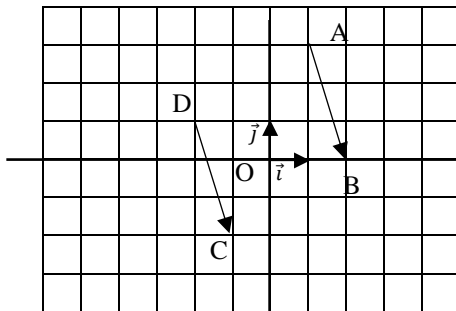


Exercice

Dans un repère on donne les points $A(1; 3)$, $B(2; 0)$ et $C(-1; -2)$.

1°) Déterminer les coordonnées du vecteur \overrightarrow{AB}

2°) Déterminer les coordonnées du point D tel que ABCD soit un parallélogramme.



$\overrightarrow{AB}(x_B - x_A; y_B - y_A)$ donc $\overrightarrow{AB}(2 - 1; 0 - 3)$

Soit encore $\overrightarrow{AB}(1; -3)$.

On pose $D(x_D; y_D)$ or ABCD est un parallélogramme ssi

$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{DC}$ c'est-à-dire

$$\begin{cases} x_C - x_D = 1 & \text{soit } -1 - x_D = 1 \\ y_C - y_D = -3 & \text{soit } -2 - y_D = -3 \end{cases} \text{ on trouve } D(-2; 1)$$

3°) Colinéarité dans un repère

Théorème

$\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$ sont **COLINEAIRES** SSI

$$\text{Det}(\vec{u}; \vec{v}) = xy' - yx' = 0$$

x	x'
y	y'

Exemples : Les vecteurs $\vec{u}(2; -5)$ et $\vec{v}(-8; 20)$ sont colinéaires car $2 \times 20 - (-8) \times (-5) = 40 - 40 = 0$
Les vecteurs $\vec{u}(-3; 4)$ et $\vec{v}(5; 2)$ ne sont pas colinéaires car $-3 \times 2 - 4 \times 5 = -26$

Exercice

Dans un repère on donne les points $A(2; 1)$, $B(3; -1)$, $C(-2; -2)$, $D(-4; 2)$.

1°) Déterminer les coordonnées du vecteur \overrightarrow{AB} et du vecteur \overrightarrow{CD}

2°) Montrer que $(AB) \parallel (CD)$.

4°) Equation Cartésienne d'une droite

a. Vecteur directeur d'une droite

Définition

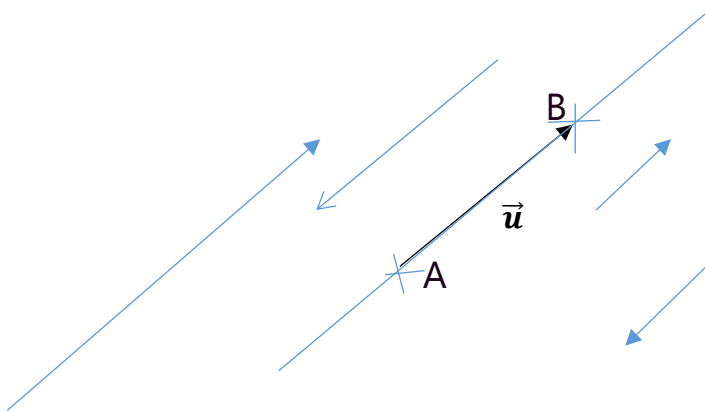
(D) est une droite, A et B sont 2 points de (D).

On appelle **vecteur directeur** de (D) tout vecteur non nul \vec{u} colinéaire à \overrightarrow{AB} .

Autrement dit, le vecteur \vec{u} donne la direction de la droite (D).

Remarques :

- Tous les vecteurs non nuls colinéaires à \vec{u} sont aussi vecteurs directeurs de (D) : il existe donc une infinité de vecteurs directeurs d'une droite, tous colinéaires entre eux.
- **Deux droites parallèles ont des vecteurs directeurs colinéaires.**



Propriété caractéristique :

La droite (D) passant par A et de vecteur directeur \vec{u} est l'ensemble des points M du plan vérifiant \overrightarrow{AM} et \vec{u} colinéaires.

Propriété et définition

Le plan est rapporté à un repère. Soit a, b , et c , 3 réels tels que $(a; b) \neq (0; 0)$.
L'ensemble d des points de coordonnées $(x; y)$ vérifiant :

$$ax + by + c = 0$$

est une droite dont un vecteur directeur est $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$.

Il s'agit de l'équation cartésienne de la droite d .

CONSEQUENCE

Si $y = mx + p$ est l'équation réduite d'une droite d alors $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de d .

Exemples :

1°) Soit la droite d d'équation réduite $y = 2x + 3$. Déterminer un vecteur directeur de d .

Corrigé

$$m = 2 \text{ donc } \vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

2°) Soit la droite d d'équation réduite $y = -4x + 7$. Déterminer une équation cartésienne de d .

Corrigé : $4x + y - 7 = 0$

2°) Soit la droite d passant par le point $A(1; 4)$ et dont un vecteur directeur est $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$. Déterminer une équation cartésienne de d .

Corrigé :

Méthode 1 : $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de d donc $b = -2$ et $a = 3$, et d a une équation de la forme

$3x - 2y + c = 0$. Comme $A(1; 4)$ est un point de d ses coordonnées vérifient l'équation et on a
 $3 \cdot 1 - 2 \cdot 4 + c = 0$, soit $c = 5$ d'où $d : 3x - 2y + 5 = 0$

Méthode 2 : $M(x; y) \in d$ ssi $\overrightarrow{AM} \begin{pmatrix} x-1 \\ y-4 \end{pmatrix}$ et $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ sont colinéaires c-à-d ssi $\det(\overrightarrow{AM}; \vec{u}) = 0$
Ce qui donne $3(x-1) - 2(y-4) = 0$ soit $d : 3x - 2y + 5 = 0$

3°) Soit $d : 4x + 2y - 5 = 0$. Déterminer l'équation réduite de d .

Corrigé : $y = -2x + \frac{5}{2}$

Remarque : une droite n'a qu'une équation réduite mais une infinité d'équations cartésiennes.